



Presentazione

Nome dispositivo	BMH
Tipo prodotto	Servo motore
Massima velocità meccanica	8000 rpm
Coppia di stallo continua	2,5 Nm per LXM32,D12N4 a 3 A, 400 V, trifase 2,5 Nm per LXM32,D12N4 a 3 A, 480 V, trifase
Coppia di stallo max (picco)	7,4 Nm per LXM32,D12N4 a 3 A, 400 V, trifase 7,4 Nm per LXM32,D12N4 a 3 A, 480 V, trifase
Potenza nominale di uscita	700 W per LXM32,D12N4 a 3 A, 400 V, trifase 700 W per LXM32,D12N4 a 3 A, 480 V, trifase
Coppia nominale	2,2 Nm per LXM32,D12N4 a 3 A, 400 V, trifase 2,2 Nm per LXM32,D12N4 a 3 A, 480 V, trifase
Nominal speed	3000 rpm per LXM32,D12N4 a 3 A, 400 V, trifase 3000 rpm per LXM32,D12N4 a 3 A, 480 V, trifase
Compatibilità prodotto	LXM32,D12N4 a 400...480 V trifase
Tipo di albero	Liscio
Grado di protezione IP	IP65 Standard IP67 with IP67 kit
Risoluzione del segnale velocità	131072 punti/giro
Freno di stazionamento	Senza
Installazione	Flangia standard internazionale
Collegamento elettrico	Connettori a 90° ruotabili

Caratteristiche tecniche

Compatibilità gamma	Lexium 32
Tensione alimentazione nominale [Us]	480 V
Numero di fasi della rete	Trifase
Corrente di stallo continua	2,94 A
Potenza continua	1,51 W
Irms corrente max	9,7 A per LXM32,D12N4
Massima corrente permanente	9,68 A
Secondo albero	Without second shaft end
Diametro dell'albero	11 mm
Lunghezza albero	23 mm
Tipo di encoder	Single turn SinCos Hiperface
Dimensione flangia	70 mm
Number of motor stacks	2
Costante coppia	0,84 Nm/A a 120 °C
Back emf constant	54,08 V/krpm a 120 °C
Numero di poli motore	10
Inerzia del rotore	1,13 kg.cm ²
Resistenza statore	3,8 Ohm a 20 °C
Induttanza statore	12,2 mH a 20 °C
Costante tempo dello statore elettrico	3,2 ms a 20 °C

Forza radiale max Fr	710 N a 1000 rpm 560 N a 2000 rpm 490 N a 3000 rpm 450 N a 4000 rpm 410 N a 5000 rpm 390 N a 6000 rpm
Forza assiale max Fa	0,2 x Fr
Tipo di raffreddamento	Convezione naturale
Lunghezza	154 mm
Diametro collare di centraggio	60 mm
Profondità collare di centraggio	2,5 mm
Numero di fori di montaggio	4
Diametro dei fori di montaggio	5,5 mm
Diametro del cerchio dei fori di montaggio	82 mm
Peso prodotto	2,3 kg

Confezionamenti

Unità di misura confezione 1	PCE
Numero di unità per confezione 1	1
Confezione 1: altezza	11,0 cm
Confezione 1: larghezza	20,0 cm
Confezione 1: profondità	40,0 cm
Confezione 1: peso	2,0 kg

Sostenibilità dell'offerta

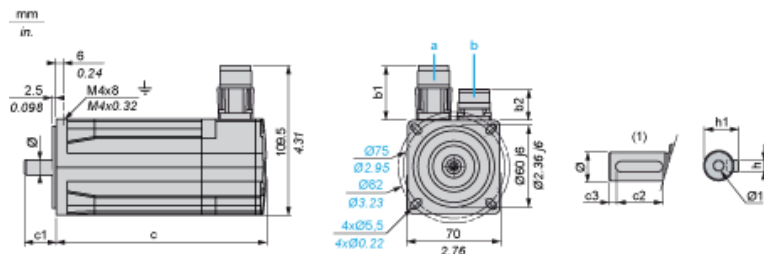
Stato offerta sostenibile	Prodotto Green Premium
Regolamento REACH	 Dichiarazione REACH
Direttiva RoHS UE	Conformità proattiva (prodotto al di fuori dell'ambito legale di RoHS Unione europea)
Senza mercurio	Sì
Regolamento RoHS della Cina	 Dichiarazione RoHS Della Cina
Informazioni esenzioni RoHS	 Sì
Informazioni ambientali	 Profilo Ambientale Del Prodotto
Profilo di circolarità	Non sono necessarie specifiche operazioni di riciclaggio
WEEE	Nei mercati dell'Unione Europea il prodotto deve essere smaltito in base a un metodo differenziato specifico e non tra i normali rifiuti.
Senza PVC	Sì

Garanzia contrattuale

Garanzia	18 months
----------	-----------

Dimensioni servomotore

Esempio con connettori dritti



- a: Alimentazione per freno servomotore
b: Alimentazione per encoder servomotore
(1) Estremità albero, slot codificato (opzionale)

Dimensioni in mm

Connettori dritti		Connettori ad angolo ruotabili		c (senza freno)	c (con freno)	c1	c2	c3	h	h1	Ø	Ø1 per viti
b1	b2	b1	b2									
39.5	25.5	39.5	39.5	154	193	23	18	2,5	4 h9	12.5 ⁺⁰ _{-0.13}	11 k6	M4 x 14

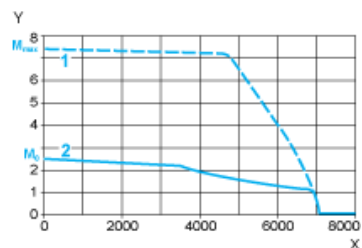
Dimensioni in in.

Connettori dritti		Connettori ad angolo ruotabili		c (senza freno)	c (con freno)	c1	c2	c3	h	h1	Ø	Ø1 per viti
b1	b2	b1	b2									
1.55	1	1.55	1.55	6.06	7.59	0,90	0,70	0.09	0.16 h9	0.49 ⁺⁰ _{-0.0051}	0.43 k6	M4 x 0.55

Tensione di alimentazione trifase 400 V

Curve di velocità/coppia

Servomotore con servoazionamento LXM32•D12N4

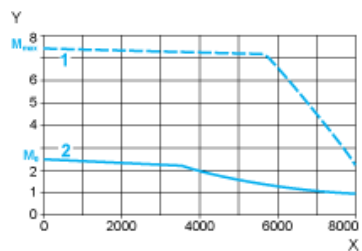


X Velocità in giri/m
Y Coppia in N m
1 Coppia di picco
2 Coppia continua

Tensione di alimentazione trifase 480 V

Curve di velocità/coppia

Servomotore con servoazionamento LXM32•D12N4



X Velocità in giri/m
Y Coppia in N m
1 Coppia di picco
2 Coppia continua